

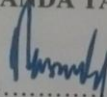
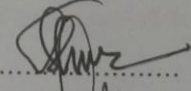
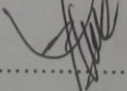
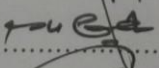
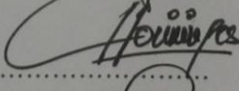
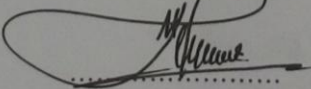
LEMBAR PENGESAHAN

PENERAPAN MODEL PEMBELAJARAN KOOPERATIF TIPE  
JIGSAW UNTUK MENINGKATKAN HASIL BELAJAR  
SISTEM KELISTRIKAN PADA SISWA KELAS XI  
TEKNIK KENDARAAN RINGAN DI  
SMK PARULIAN 3 MEDAN  
T.A 2015/2016

ROMSON SIMANGUNSONG  
NIM. 5113122042

Dipertahankan di Depan Panitia Penguji Skripsi  
Fakultas Teknik Universitas Negeri Medan  
Tanggal : 3 Maret 2016

PANITIA PENGUJI

NAMA	TANDA TANGAN	TANGGAL
Prof. Dr. Harun Sitompul, M.Pd (Dekan Fakultas Teknik)		23-03-2016
Drs. Hidir Efendi, M.Pd (Ketua Jurusan Pend. Teknik Mesin)		17-03-2016
Dr. Saut Purba, M.Pd (Pembimbing)		14-03-2016
Drs. Suherman, M.Pd (Penguji)		14-03-2016
Drs. Khoiri, M.Pd (Penguji)		14-03-2016
Drs. Pudih Saragih, M.Pd (Penguji)		14-03-2016

Medan, 23 Maret 2016  
Dekan  
  
Prof. Dr. Harun Sitompul, M.Pd  
NIP. 19600705 198603 1 001

### SURAT PERNYATAAN

Yang bertanda tangan di bawah ini:

Nama Mahasiswa : Romson Simangunsong  
NIM : 5113122042  
Jurusan : Teknik Mesin  
Program Studi : Pendidikan Teknik Otomotif  
Judul Skripsi : Penerapan Model Pembelajaran Kooperatif Tipe *Jigsaw* Untuk Meningkatkan Hasil Belajar Sistem Kelistrikan pada Siswa Kelas XI Teknik Kendaraan Ringan di SMK Parulian 3 Medan Tahun Ajaran 2015/2016.

Dengan ini menyatakan bahwa skripsi ini merupakan hasil karya sendiri dan belum pernah diajukan untuk memperoleh gelar kesarjanaan di suatu perguruan tinggi dan dalam skripsi ini tidak terdapat karya atau pendapat yang pernah ditulis atau diterbitkan orang lain, kecuali yang secara tertulis diacu dalam naskah ini dan disebutkan dalam daftar pustaka.

Demikian pernyataan ini saya buat dengan penuh kesadaran, dan apabila kelak dikemudian hari ternyata pernyataan ini tidak benar (skripsi plagiat), maka saya bersedia menerima sanksi pencabutan gelar kesarjanaan dan atau sanksi lain sesuai dengan peraturan yang berlaku.

Medan, 02 Februari 2016

Yang Membuat Pernyataan



Romson Simangunsong

NIM. 5113122009