

DAFTAR PUSTAKA

- Anggara. 2013. *Pengertian dan Pengaruh Globalisasi*. Bandung. CV. Pustaka Setia.
- Fajar Muhammad. 2017. Perancangan Kontrol Stabilitas *Quadruped* Robot Menggunakan Metode *Neuro Fuzzy*. *Tugas Akhir*. Institut Teknologi Sepuluh November.
- Hilal Ahmad, dkk. 2013. Pemanfaatan Motor Servo Sebagai Penggerak CCTV Untuk Melihat Alat-Alat Monitor dan Kondisi Pasien Diruang ICU. *Gema Teknologi*. Vol 17, No 2.
- Pa, P.S., Wu, C.M., 2012, "Design of a Quadruped robot with a servo control and a man-machine interface," *Robotics and Computer-Integrated Manufacturing*, 28: 351-358.
- Pitowarno Endra. *Robotika Desain, Kontrol dan Kecerdasan Buatan*, Andi Offset, Yogyakarta, 2006.
- Puspasari Fitri, dkk. 2019. Sensor Ultrasonic HCSR 04 Berbasis Arduino Due Untuk Sistem Monitoring Ketinggiann. *Jurnal Fisika dan Aplikasinya*. Vol 15, No 2. Departemen Teknik Elektro dan Sekolah Vokasi Universitas Gadjah Mada.
- Rahmansyah, Muhammad Febri. 2014. Prototipe Robot Line Follower Pengantar Makanan Berbasis Mikrokontroler ATmega32 Menggunakan Algoritma Fuzzy. *Skripsi*. Universitas Sumatera Utara : Medan.
- Santoso, Hari. 2015. *Panduan Praktis Arduino untuk Pemula*: Trenggalek
- Shiddiq Zulkarnain. 2018. Pengembangan Robot Pada Mikrokontroler Arduino Uno Berbasis Android Untuk Mendeteksi Kelayakan Air Bersih. *Skripsi*. Universitas Sumatera Utara.
- Syah Putra Edi. 2016. Perancangan Robot Pemindah Barang Berbasis Mikrokontroler Atmega 8535 Dengan Kendali Smartphone Android. *Skripsi*. Universitas Sumatera Utara.
- Woering R., Simulating the "first step" of walking Quadruped robot, Master's Thesis, University of Technology Eindhoven, 2011.