

BAB V

KESIMPULAN DAN SARAN

5.1. Kesimpulan

Berdasarkan hasil analisis data pembahasan yang dilakukan, maka dapat diambil kesimpulan sebagai berikut :

1. Prototipe alat bantu parkir berbasis arduino nano dengan menggunakan sensor ultrasonik hc-sr04 telah berhasil dibuat.
2. Karakteristik sensor ultrasonik hc-sr04 memiliki hasil pengukuran persentase riptabilitas sebesar 97%. Hal ini menandakan bahwa sensor hc-sr04 dapat memberikan hasil yang hampir sama dalam pengukuran berulang.
3. Hasil pengujian prototipe alat bantu parkir mobil didapatkan nilai akurasi sebesar 99 % dan nilai presisi sebesar 97 %.

5.2. Saran

Diharapkan pada penelitian selanjutnya prototipe alat bantu parkir mobil ini dapat dikembangkan dengan menggunakan sensor lain seperti srf 05, hc-sr05. Sedangkan mikrokontroler dapat menggunakan arduino due, arduino mega, arduino uno, arduino pro, maupun mikrontroler yang berukuran lebih kecil. Prototipe alat bantu parkir mobil ini diharapkan juga dapat lebih dikembangkan pada input/output yang lebih memudahkan pengemudi dalam hal memakirkan mobil, seperti pengembangan pada bagian output prototipe alat menggunakan modul *LCD* kategori *Display* maupun kategori *Graphic* untuk menampilkan rekaman langsung bagian belakang mobil menggunakan modul kamera.